

E DIN EN 16803-1:2019-06 (D/E)

Erscheinungsdatum: 2019-05-10

Raumfahrt - Anwendung von GNSS-basierter Ortung für Intelligente Transportsysteme (ITS) im Straßenverkehr - Teil 1: Definitionen und Systemtechnikverfahren für die Festlegung und Überprüfung von Leistungsdaten; Deutsche und Englische Fassung prEN 16803-1:2019

Space - Use of GNSS-based positioning for road Intelligent Transport Systems (ITS) - Part 1: Definitions and system engineering procedures for the establishment and assessment of performances; German and English version prEN 16803-1:2019

Inhalt	Seite
Europäisches Vorwort.....	3
Einleitung	4
1 Anwendungsbereich.....	8
2 Normative Verweisungen	8
3 Begriffe und Abkürzungen	8
3.1 Allgemeine Begriffe	8
3.2 Spezifische Begriffe.....	10
3.3 Abkürzungen	15
4 Beschreibung der generischen Architektur eines GNSS-basierten ITS für den Straßenverkehr.....	15
4.1 Generische Architektur	15
4.2 Komponenten	16
5 Definition der Leistungsmetriken für Ortungsendgeräte.....	18
5.1 Allgemeines.....	18
5.2 Ausgaben des Ortungsendgerätes.....	18
5.3 Eingaben für die Leistungscharakterisierung.....	20
5.4 Leistungsmerkmale	20
5.5 Leistungsmetriken	21
5.6 Einführung in die Leistungsanforderungen.....	32
6 Einsatzszenarien.....	35
6.1 Begriffsbestimmung.....	35
6.2 Klassifizierung und Charakterisierung von GNSS-Umgebungen	37
7 Sensitivitätsanalyse	41
7.1 Allgemeines	41
7.2 Vorstellung des Verfahrens.....	42
8 PVT-Fehlermodelle.....	46
8.1 Allgemeines	46
8.2 Verschiedene Typen von Fehlermodellen.....	47
8.3 Konformitätsbeurteilung von PVT-Fehlermodellen	47
Anhang A (informativ) Begründung der Metriken für die Ortungsleistung	49
A.1 Allgemeines	49
A.2 Leistungsmetriken	49
Literaturhinweise	56